**FB TSR Com**

**Beschreibung:**

Mit diesem Funktionsblock soll die Com Verbindung über RS232 zum xy Roboter aufgebaut werden. Dieser Funktionsblock wird Hauptsächlich für die anderen Funktionsblöcke in der TSR Libary benutzt und ist nicht für den User gedacht. Dieser FB befindet sich in der TSR Libary.

**Schematische Darstellung:**

****

**Variablen:**

**Standard In / Out:**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Name: | Typ: | Funktion: | Input/Output |
| xExecute | BOOL | Startbedingung für den FB. | In |
| xBusy | BOOL | = 1 Wenn FB Arbeitet. | Out |
| xDone | BOOL | = 1 Wenn der FB Korrekt abgeschlossen wurde. | Out |
| wState | WORD | Der ENUM Wert (siehe ENUM Tabelle) | Out |
| xError | BOOL | = 1 Wenn es einen Error gab. | Out |

**Spezifisch In / Out:**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| iCom | INT | Die Nummer des Gewünschtem Com Ports. | In |
| stSendData | STRING | Der Daten String den man senden will max. 80 Zeichen. | In |
| stReceivedData | String | Der String von den Empfangenen Daten. | Out |

**Grob Darstellung der Funktionalität:**

****